

**Kinetrac KNX-7000**



**Физиотерапевтическое оборудование - Hanmed 3D Ньютон**

 **физиотерапия**

 **Hanmed - компания**

**Hanmed Co., Ltd является ведущим производителем медицинского оборудования из Южной Кореи, специализирующийся на новом высокотехнологичном реабилитационном оборудовании.**



**Через всемирную сеть дистрибьюторов и CE и FDA,**

**Hanmed достиг числа установок на 5 континентах, в которых сегодня достигает более 200 единиц для Kinetrac KNX-7000 и 3D Ньютона.**

**Hanmed Co, Ltd это растущая компания, которая специализируется на разработке и производстве оборудования, предназначенная для физиотерапии восстановлении и стабилизации позвоночника и на основе традиционных методов мануальной терапии. Президент компании Hanmed также является изобретателем и конструктором устройств, производимых компанией, является специализированным физиотерапевтом и производил разработки устройств на основе традиционных методов и теорий, таких как мануальная и физиотерапия McKenzie Dr. Cyriax, Dr. Кокс Милл, J., Williams, Panjabi и других.**

**Kinetrac KNX-7000 и 3D Ньютон**



**основные устройства, производимые Hanmed. Оба устройства являются независимыми и могут быть использованы для реабилитационных центров, но они также могут работать вместе, чтобы обеспечить усиленный терапевтический эффект и стабилизацию.**

 **Kinetrac KNX-7000**

**Kinetrac KNX-7000 представляет собой устройство, которое работает на основе 5 основных функций:**



**L гравитационное вытяжение**

**L массаж с роликом**

**L растяжения в плоскости**

**горизонтальное и вертикальное**

**L Работа с шейным отделом позвоночника**

**L направленная декомпрессия**

**Основной принцип - это гравитационная тяга, которая рассчитывается на основе веса тела человека, обеспечивает комфортное расслабление мышц спины и / или шейные мышцы, а также в сочетании с роликовым массажем**

**Это дает приятное ощущение от процедуры всей спине во время растяжения, улучшая осанку.**

***«С точки зрения клинического лечения, небольшое тяговое усилие когда мышца расслаблена, является эффективным для лечения дисков» - Dr. J. Cox Mill***



**Склонность от 0 ° до 25 ° под управлением программного обеспечения с возможностью указать точное время тяговой нагрузки на основе веса пациента. Можно установить движение вала от 0 до 65 шагов, чтобы массировать всю спину или сосредоточиться на конкретных участках.**



**боковой изгиб в обоих или в одном направлении от 0 ° -5 ° -10 ° -15 ° для растяжения тазобедренного сустава и поясничного отдела позвоночника.**

**Изгиб / растяжение приблизительно от 0 ° -5 ° -10 ° -15 °, для укрепления мышц позвоночника и таза.**

**Осанка коррекции функции.**



**Программное обеспечение позволяет массировать всю спину или выбранную часть своих напряженных мышц и позвоночника.**

**Возможность настройки программы для спины и шеи конкретного пациента.**

**Функция снятия напряжения в межпозвоночных глубоких мышцах в сочетании с тягой или лежа.**



**Привод декомпрессионного валика направлен на Систему декомпрессии, которые могут быть установлены с помощью программного обеспечения или с помощью автоматического обнаружения цели прикрепленного к корпусу пациента маркера.**

**Движение экстензионного ролика приводит к тому, что выбранные части тела одновременно испытывают также декомпрессионную тягу так.**



**Специальный аксессуар (насадка) для терапии шейного отдела наряду с совокупностью расслабляющего массажа и растягивая шейный отдел.**



**Удобное программное обеспечение для управления и настройки, позволяет создавать персонализированные протоколы на основе показаний, возраста и многих других параметров, оцененных физиотерапевтом.**

**KNX-7000 с продолжительностью процедуры 15-20 минут, его принцип работы основан на мышечной релаксации управляемых с помощью различных функций.**



**10 Медицина IT**

 **3D Ньютон**

**3D Ньютон роботизированная система гравитационной гимнастики, который работает с силой тяжести, так как сопротивление в различных направлениях, в целях повышение глубоких и поверхностных мышц спины и туловища, комбинируя физическую активность скорректированной осанку.**

**3D Newton идеально подходит для профилактики болезней позвоночника и стабилизации**

**поясничного и тазового отделов позвоночника у людей с низкой болью в спине, а также эффективно предотвращать эту боль**

**Физическая нагрузка с наклоном от 0 ° до 60 °, а также с контролем по БОС.**

**Вращение от 0 ° до 360 ° и наклон в 8 различных направлениях для того, чтобы задействовать различные группы мышц спины и тела.**

**Упражнения для** **баланса мышц спины, активации глубоких**

**стабилизирующих мышц, укрепления мышц, коррекции осанки**

**3D Ньютон дает возможность, точного индивидуального уровня и силы в различных направлениях, с помощью программного обеспечения, для создания баланса нагрузки для всех групп мышц, участвующих в правильной осанке на основе автоматической оценки правильного положения в сознании пациента.**

**С помощью программного обеспечения можно создать индивидуальный протокол и изменение наклона, время выдержки, меняя направление и другие параметры, активировать как глубокие и поверхностные мышцы спины.**



**Укрепление мышц на местном уровне и повышает общую стабилизацию поясничного отдела и таза, что является фундаментальным для предотвращения боли в спине.**

**Сочетание физической активности с биологической обратной связью (БОС) 3D Ньютон также рекомендуется для коррекции осанки и профилактики травматизма.**



**медицинская 11**



**Возможно проведение двух различных тестов для оценки пациента до формирования протокола.**

**испытание на «чувство равновесия», чтобы определить, какой угол тела пациента становится неустойчивым в 8 различных направлениях, и определение оценки «мышцы», чтобы определить время, после которого тело пациента становится неустойчивым в 8 различных направлениях**



**визуальные и звуковые БОС с**

**помощью мини-монитора.**

**Возможность измерения и схемы упражнений и получить объективную информацию о тестах, обучения, протокола и сравнения с историей пациента.**



**3D Ньютон имеет 10-15 минут протокол и его принцип работы основан на сочетании нескольких гравитационной физической коррекции восприятия активности позы через визуальную и звуковую биологическую обратную связь.**

**Активность во время вращения и остановок времени. Самоконтроль**

**Полной историей каждого пациента можно управлять с помощью программного обеспечения, а затем распечатать.**

**Также возможно сочетание 3D Ньютона специализированное устройство поверхностной ЭМГ для измерения мышечной**



**L сила тяжести**

**L многонаправленный**

**L EMG**

**L визуальный БОС**